

## レポートと引用文献リストの作成

### レポートを PDF 形式で作成する

**タスク:** 終了した検索結果は、HTML、PDF、RTF (Rich Text Format)、ASCII テキスト、XML など、様々な形式で保存することができます。検索が終了したら、ダウンロードしたいレコードを選択し、「エクスポート / 保存」リンクをクリックしてドロップダウンリストを表示してください。わずかなステップで、依頼者や同僚、上司に渡すためのプロフェッショナル品質のレポートを作成することができます。この例では、カスタム出力形式を指定して、PDF レポートを作成する方法を紹介します。

1. 検索が終了したら、「エクスポート / 保存」リンクをクリックして、ドロップダウンリストを表示し、「PDF」を選択します。

注意: すべての検索結果のすべてのレコードをダウンロードしたい場合は、「すべての結果をダウンロードする」をクリックしてください。



2. 次に、「エクスポート / 保存」ポップアップウィンドウの「コンテンツ」ドロップダウンリストから、レコードのどの項目をダウンロードするかを選択します。

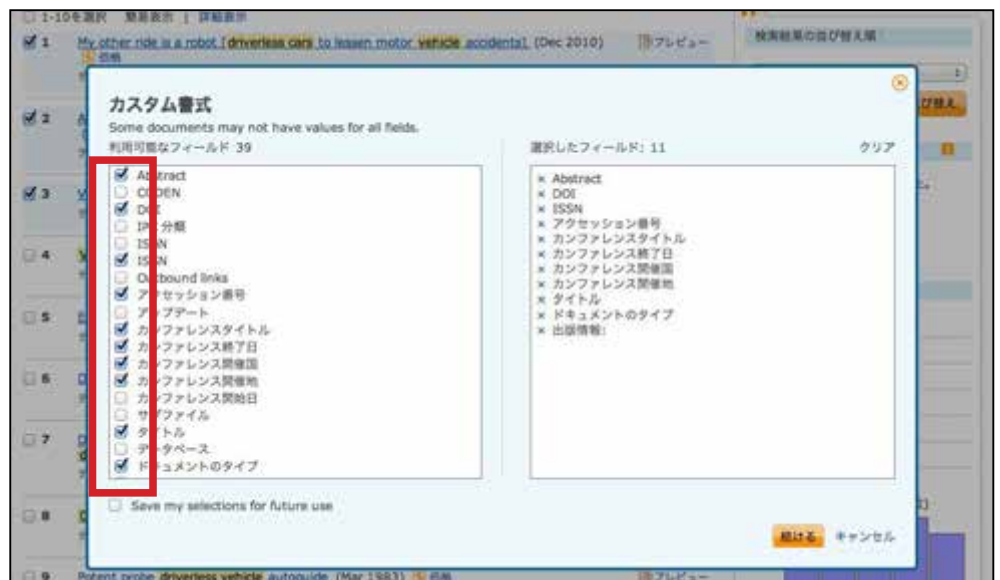
「結果の表示のみ」、「短い索引 (部分インデキシング)」から「索引 / 抄録 (完全インデキシング、抄録)」の他に、好きな項目を自由に選択できる「カスタム」が選べます。

指定が終わったら、「続ける」ボタンをクリックします。

注意: 「検索履歴」、「目次」などをレポートに含めることもできます。



3. 「カスタム書式」ウィンドウの左欄のリストから出力したい項目をチェックして右欄に移し、「続ける」をクリックします。

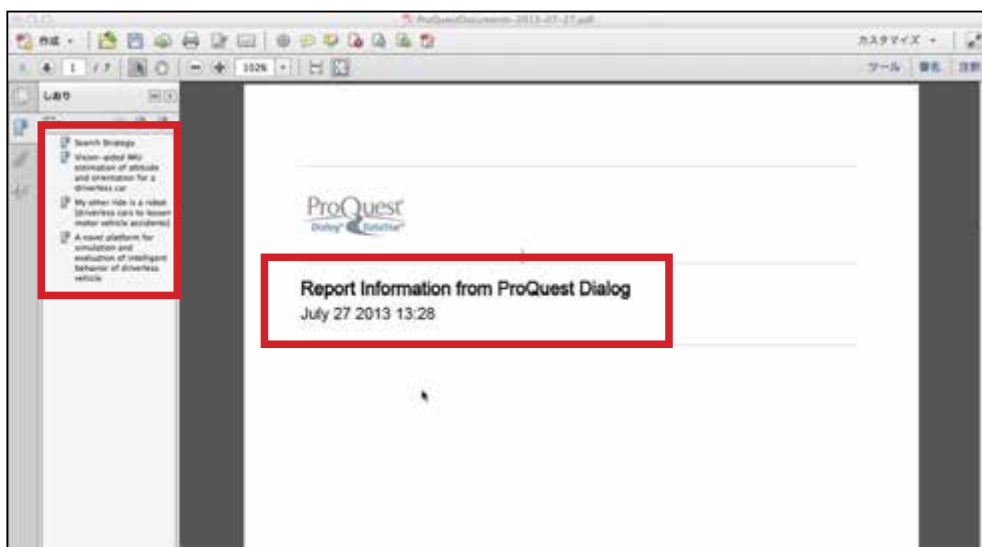


4. ダウンロードが完了ウィンドウを確認したら、PCの所定の場所にファイルを保存します。

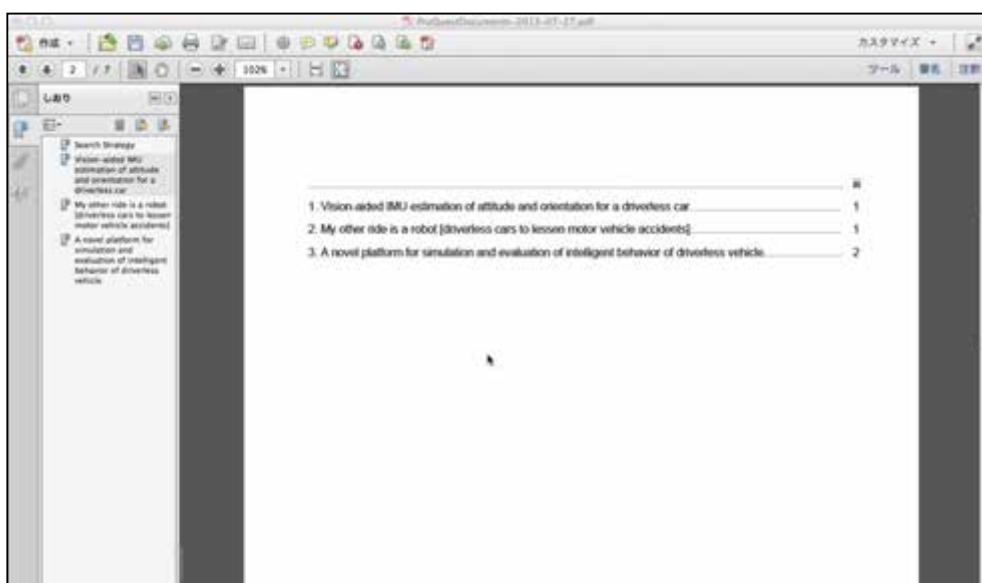
注意：ダウンロードされたPDFの表示方法は、使用しているブラウザの設定によって変わります。



5. AdobeのPDFドキュメントが開き、カバーページとダウンロードされた日付と時間が表示されています。左欄には、ドキュメントの各ページのサムネイルが表示されますので、開きたいページをクリックしてください。



6. 目次の各リンクをクリックすると、該当する箇所やレコードを素早く表示することができます。



7. 検索履歴とヒットしたレコードの件数、検索に使用したデータベースの一覧は表形式で表示されます。

| Self | Searched for                              | Databases | Results |
|------|---|-----------|---------|
| S1   | driverless (car or automobile or vehicle) | ProQuest  | 216     |

8. PDF ドキュメントでは、目次、またはサムネイルから該当する箇所、レコードに移動することができます。

注意：各レコードには、ProQuest Dialog への恒久的なリンクが付けられていますので、いつでもオンラインでフルレコードを確認することができます。

My other ride is a robot [driverless cars to lessen motor vehicle accidents]

: O'Rourke, Morgan.

: Risk Management SF, 10 (Dec 2010): 48.

[ProQuest](#)

: The use of driverless cars may soon be upon us, courtesy of Google: it turns out that the company has recently begun testing such vehicles on California roadways. Using a special navigation system that includes maps, video cameras, radar sensors and laser range finders, the self-driving cars have travelled more than 140,000 miles and have even made a successful trip down the famously crooked Lombard Street in San Francisco. And lest anyone start worrying about the possibility of being run down by a malfunctioning robot car, every trip includes a human operator behind the wheel who can take over in case of emergency and an engineer in the passenger seat who monitors the equipment. Robot cars have been testing to help lessen vehicle accidents due to distracted driving or drunk or sleepy driving.

ISSN: 0035-5503

: 12091164

: My other ride is a robot [driverless cars to lessen motor vehicle accidents]

: Journal Paper

: 48

: Risk Management

: Risk Management Society Inc.

: 10

: 57

: O'Rourke, Morgan

:

: 3 / 3

A novel platform for simulation and evaluation of intelligent behavior of driverless vehicle

: Tao Zhang, Xin Liu, Tao Mei, GuoMing Tang, Bichun Li.

: 2008 IEEE International Conference on Vehicular Electronics and Safety, Tao Zhang, Xin Liu, Tao Mei, GuoMing Tang, Bichun Li, Xiaokang Wang, 237-40, Piscataway, NJ, USA IEEE, 2008.

[ProQuest](#)

: A novel platform which can be used to simulate and evaluate the intelligent behavior of driverless vehicle is presented in this paper. The platform is mainly composed of two subsystems: Road Simulation (RS) subsystem, Intelligent Virtual Traffic Environment (IVTE) subsystem. The RS subsystem is designed to obtain friction information between tires and road surface, which can be used to simulate dynamic behavior of vehicle in the IVTE more accurately. IVTE subsystem is used to provide virtual traffic scene and evaluate intelligent behavior of driverless vehicle, which adopts virtual reality and multi-agent technology.

DOI: <http://dx.doi.org/10.1109/ICVES.2008.4542822>

27 July 2013 Page 2 of 3 ProQuest

### 【ProQuest Dialog の検索に関するお問合せは】

株式会社ジー・サーチ ProQuest Dialog ヘルプデスクまで  
 営業時間：月～金（祝祭日を除く）9:00～11:50 / 13:00～15:00  
 Email：gsh-help-dialog@cs.jp.fujitsu.com  
 Tel：03-3570-7505